

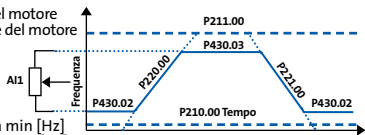
Funzionamento della tastiera Esempio: P420.02 Impostazione I/O GRUPPO 4 Uscite digitali P420.XX Funzione DO1 P420.02	Gruppo 0 – Preferiti		Navigazione nel menu Modifica parametri
	Gruppo 1 – Diagnostica		Vai a menu/parametri Conferma parametro
	Gruppo 2 – Impostaz. di base		Uscita da menu/parametri
	Gruppo 3 – Impostaz. motore		Comando da tastiera
	Gruppo 4 – Impostaz. I/O		Avvio motore
	Gruppo 5 – Impostaz. rete		Cambio senso di rotazione
	Gruppo 6 – PID di processo		Arresto motore
	Gruppo 7 – Funzioni aggiuntive		
Gruppo 8 – Sequenziatore			

Gruppo 0 - Preferiti: accesso rapido ai parametri più importanti (*)

Procedura durante la messa in servizio

1. Caricare l'impostazione predefinita: impostare **P700.01 = 1**
2. Selezionare la lingua: **P705.00 1 = Inglese; 2 = Tedesco**
3. Impostazione di base con caratteristica V/f:

- *P208.01 Tensione di rete
- *P303.01 Tensione di base = tensione nominale del motore
- *P303.02 Frequenza di base = frequenza nominale del motore
- *P210.00 Frequenza minima [Hz]
- *P211.00 Frequenza massima [Hz]
- *P220.00 Tempo di accelerazione [s]
- *P221.00 Tempo di decelerazione [s]
- *P430.02 Ingresso analogico 1: valore frequenza min [Hz]
- *P430.03 Ingresso analogico 1: valore frequenza max [Hz]



Comando dell'inverter tramite tastiera

Parametri:

- *P200.00 = 1 (attiva comando da tastiera) oppure
- *P201.01 = 1 (attiva riferimento da tastiera)

Funzionamento:

- Inversione senso di rotazione
- Aumenta/diminuisci frequenza di riferimento
- Avvio/arresto del motore

Connessione:

Morsetti I/O

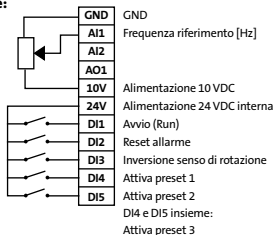


Comando dell'inverter tramite morsetti (impostazione predefinita)

Parametri:

- *P450.01 Frequenza fissa: Preset 1 [Hz]
- *P450.02 Frequenza fissa: Preset 2 [Hz]
- *P450.03 Frequenza fissa: Preset 3 [Hz]

Connessione:



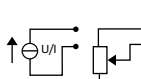
Salvataggio parametro: > 3 s **SET** lampeggia = non salvato **SET** acceso fisso = salvato

Configurazione I/O flessibile

Impostazione predefinita
*P201.01 AI1 riferimento frequenza)

*P400.02
*P400.04
*P400.13 Inversione senso di rotazione
*P400.18 Attiva Preset (bit 0)
*P400.19 Attiva Preset (bit 1)
*P420.02

*P420.01



Avvio (Run)

Reset allarme

Inversione senso di rotazione

Attiva Preset (bit 0)

Attiva Preset (bit 1)

Segnale freno stazionamento

Rilascio freno










Segnale Inverter Pronto

24E	Alimentazione esterna 24 V opzionale (solo i550)		
GND	GND per segnali analogici e digitali		
AI1	Ingresso analogico 1 Config.: *P430.01 (segnale 0 ... 10 VDC)		
AI2	Ingresso analogico 2 Scalatura AI1 [Hz]: *P430.02 – *P430.03		
AO1	Uscita analogica 1		
10V	Alimentazione 10 VDC per potenziometro		
24V	Alimentazione 24 VDC, 100 mA, alimentazione per ingressi digitali		
DI1	Ingresso digitale 1		
DI2	Ingresso digitale 2	bit 1	bit 0
DI3	Ingresso digitale 3	0	1
DI4	Ingresso digitale 4	1	0
DI5	Ingresso digitale 5	1	1
DO1	Uscita digitale 1		
GND	GND per segnali analogici e digitali		
NO	Relè - contatto NA		
COM	Relè - contatto centrale		
NC	Relè - contatto NC		

- **Sorgente riferimento frequenza** *P201.01, Run *P400.02, Run Fw/Rev P400.08 - P400.09 (mantenuto), Start Fw/Rev (fronte) P400.06 - P400.07.
- **Attiva arresto rapido** *P400.03: Arresto rapido motore con rampa P225.
- **Jog in avanti** *P400.10 (Preset 05) e **Jog indietro** *P400.11 (Preset 06): Avvio con Frequenze fisse.
- **Inversione senso di rotazione** *P400.13: Inversione frequenza di riferimento.

Diagnostica

*P100.00 Frequenza di uscita	P125.01 Sorgente controllo attiva
*P102.00 Frequenza di riferimento [Hz]	P125.02 Sorgente riferimento attiva
*P103.00 Assorbimento attuale corrente motore	

RDY	ERR	Stato/significato
off	off	Nessuna tensione di alimentazione.
		Funzione "Safe Torque Off" (STO) attiva.
		Funzione "Safe Torque Off" (STO) attiva, avvertenza attiva.
		Inverter inibito.
		Inverter inibito, nessuna tensione DC-bus.
		Inverter inibito, avvertenza attiva.
		Inverter inibito, allarme attivo.
		Inverter abilitato e motore in rotazione o arresto rapido attivo.
		Inverter abilitato e motore in rotazione, avvertenza segnalata.
		Inverter abilitato, arresto rapido in risposta a guasto attivo.

Messaggio di allarme	Causa (W. = avvertenza, T. = guasto, F. = errore)	Rimedio
.2382/.2383	Sovraccarico: Allarme/Avvertenza (Ixt)	Ridurre il carico, adeguare le rampe
.3210/.3211	Sovratensione DC bus/ Avvertenza sovratensione DC bus.	Tempo di decelerazione troppo breve o motore in modo generatore
.3220/.3221	Sottotensione DC bus/ Avvertenza sottotensione DC bus.	Verificare tensione alimentazione e P208.01
.3222	Tensione DC-bus troppo bassa per accensione.	Verificare tensione alimentazione e P208.01
.4310	Sovratemperatura termica motore	Verificare temp. ambiente e carico motore (morsetti T1-T2)
.6280	Funzioni I/O assegnate in modo non corretto.	Quando P200.00 = Flexible I/O: almeno uno tra „Enable inverter“ P400.01 oppure „Run“ P400.02 va assegnato ad un I/O. „Start forward/reverse“ e „Run forward/reverse“ non possono essere assegnati entrambi ad I/O.
.FF37	„Run“ già attivo all'accensione dell'inverter.	Fronte su I/O „Run“ oppure P203.02 = On [1]